

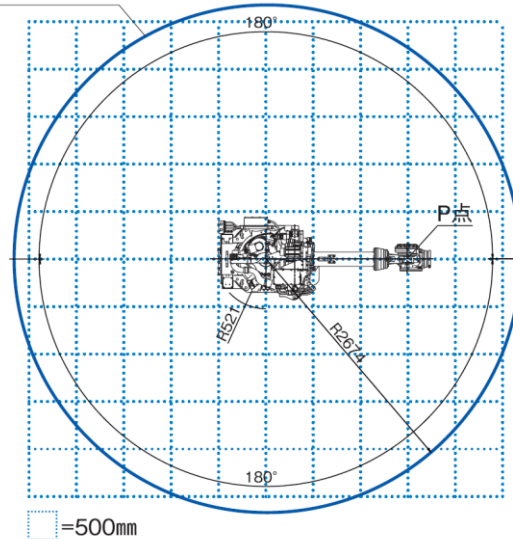
FD-V210

高速、人と環境にやさしい

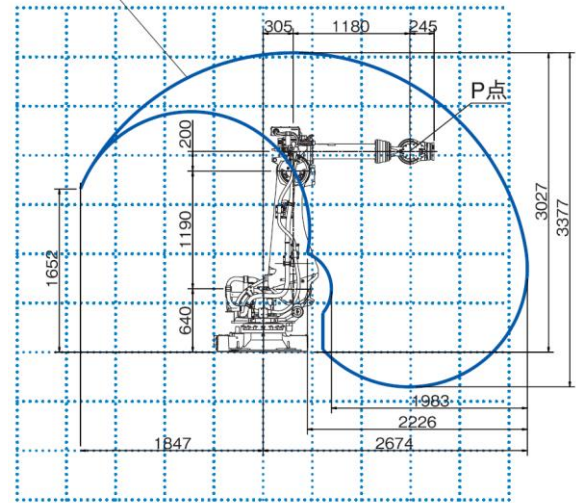
- サイクルタイムの短縮により高生産性へ貢献。
- 高密度設置によるライン短縮化により設備費を低減。
- 人にやさしい(保全作業の低減)
- 環境にもやさしい(環境負荷の低減)



[マニピュレータ動作範囲図]
P点動作範囲



点動作範囲



[マニピュレータ仕様]

		FD-V210
構造		垂直多関節形
軸数		6
手首可搬質量		210kg
位置繰返し精度		±0.15mm(注1)
駆動方法		ACサーボモータ
駆動容量		18kW
位置フィードバック		絶対値エンコーダ
動作範囲	腕	
	J1(回転1)	±180°
	J2(前後)	-80° ~ +60°
	J7(回転2)	-
	J3(上下)	-146.5° ~ +150°
	J4(回転)	±360°
手首	J5(振り)	±130°
	J6(ひねり)	±360°
最大速度	腕	
	J1(回転1)	2.01rad/s[115°/s]
	J2(前後)	1.83rad/s[105°/s]
	J7(回転2)	-
	J3(上下)	1.97rad/s[113°/s]
	J4(回転)	2.44rad/s[140°/s]
手首	J5(振り)	2.32rad/s[133°/s]
	J6(ひねり)	3.49rad/s[200°/s]

		FD-V210	
手首許容負荷	許容モーメント	J4(回転)	1337N・m
		J5(振り)	1337N・m
		J6(ひねり)	720N・m
	許容慣性モーメント(注2)	J4(回転)	141.1kg・m ²
		J5(振り)	141.1kg・m ²
		J6(ひねり)	79.0kg・m ²
腕の動作断面積		6.67m ² × 360°	
使用環境条件		温度: 0~45°C、湿度20~80%RH(結露しないこと)	
本体質量		1040kg	
上部アーム可搬質量		45kg(最大90kg)(注3)	
設置方法		床置き	
塗装色		ホワイト(マンセル値10GY9/1)	

- 注) 1. 位置繰返し精度は、JIS-B-8432に準拠しています。標準的なツールセンタポイント(TCP)での値です。
 2. 手首許容慣性モーメントは、手首負荷条件により異なりますので、ご注意ください。
 3. 第1アーム搭載質量は、取り付け場所、手首可搬質量により変化します。
 ※本使用は、予告なしに変更することがあります。
 ※NV166/210は標準機装仕様です。