

フレキシブル協調溶接システム Flexible Synchro-motion Welding System 柔性协调焊接系统 / 플렉시블 협조 용접 시스템

高価な治具のかわりをロボットハンドで実現

Expensive jigs can be replaced with robot hand grippers

通过机械手实现替换昂贵的夹具 / 고가 지그 대신 로봇 핸드로 실현

溶接部材毎の専用治具が不要。治具コストを削減。

治具の段取り替え時間が短縮。

Reduces cost by eliminating the need for a special jig for each welded part. Shortens setup time.

各焊接部件无需使用专用夹具, 实现成本削减。缩短工序切换时间。
용접 부재별 전용 지그가 불필요하여 비용 삭감. 작업 전환 시간이 단축.

最適な溶接姿勢を実現

Welding posture can be optimized / 实现最佳焊接姿势 / 최적의 용접 자세를 실현

5台のロボットのシンクロモーション制御により、

常に最適なトーチ角度で溶接が可能。

Keeping optimized welding angle by Synchro-motion control with 5 robots in coordinated motion.

通过5台机器人协作的同步运动控制, 可始终以最佳焊枪角度进行焊接。
5대의 로봇이 협조하는 싱크로 모션 제어로, 항상 최적의 토치 각도로 용접이 가능.

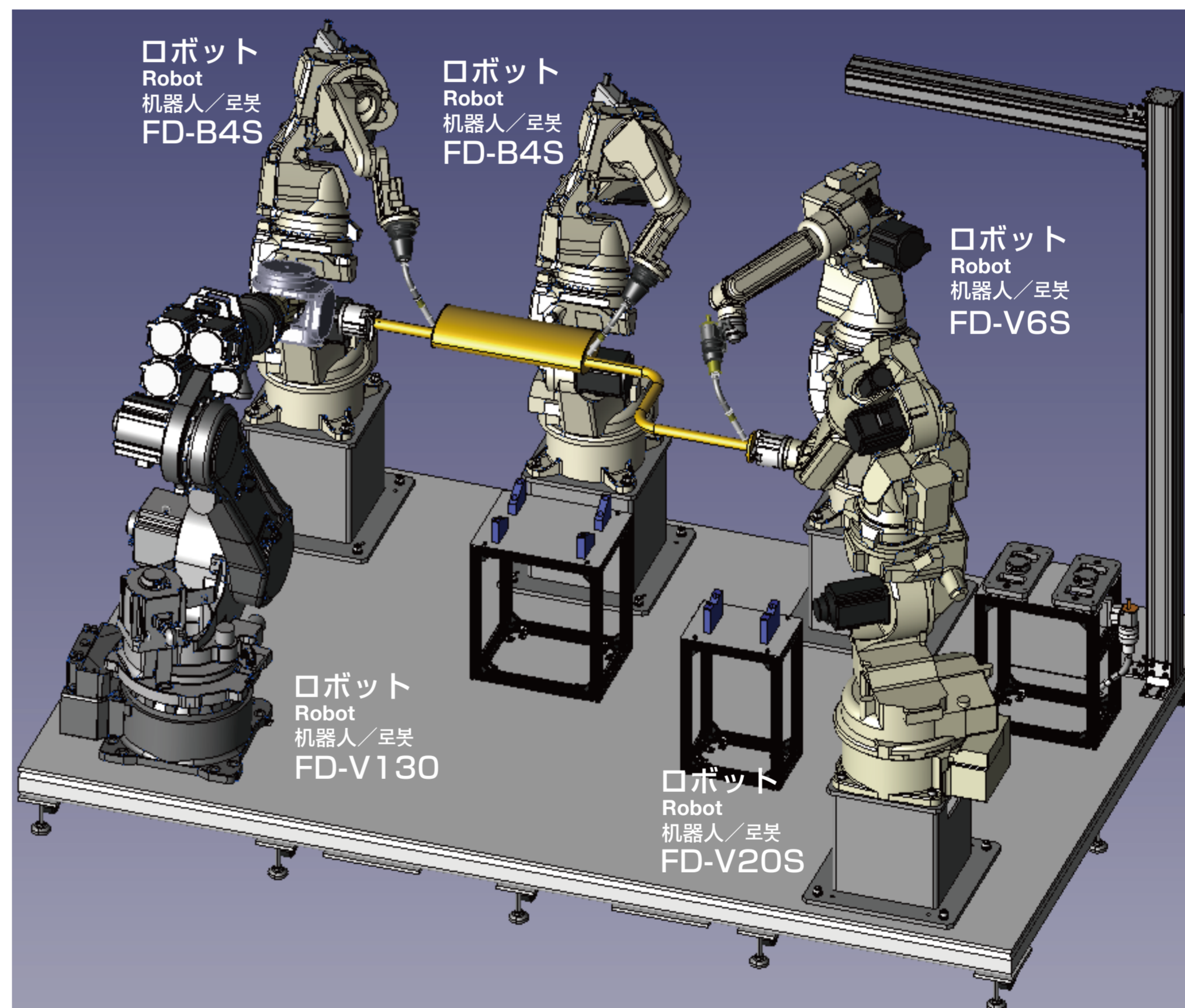
省スペース Space-saving / 节省空间 / 공간 절약

スリムな130kg高可搬ロボットと、柔軟な動作が可能な7軸ロボットにより、長尺物での最適な溶接姿勢と高密度設置を両立。

Achieving best welding angles and high density layout with the long scale parts due to the combination of slimly designed 130kg payload robot and flexible motion 7 axes robot.

通过纤细且可搬运130kg重量的机器人以及可实现灵活动作的7轴机器人, 即使是长型物件也可实现最佳焊接姿势以及高密度安装。

슬림한 130kg 가반 로봇과 유연한 동작이 가능한 7축 로봇으로, 긴 물건에서도 최적의 용접 자세와 고밀도 설치를 양립.



構成 Configuration

- 溶接ロボット FD-B4S × 2台 Welding robot FD-B4S (×2)
焊接机器人 FD-V4S × 2台 / 용접 로봇 FD-V4S × 2대
- 溶接ハンドリング兼用ロボット FD-V6S Welding / handling shared-use robot FD-V6S
焊接搬运兼用机器人 FD-V6S / 용접 핸들링 겸용 로봇 FD-V6S
- ハンドリングロボット FD-V130, FD-V20S Handling robot FD-V130, FD-V20S
搬运机器人 FD-V130, FD-V20S / 핸들링 로봇 FD-V130, FD-V20S