

World-class high accuracy robot

世界最高等級高精度机器人／세계 최고 수준의 고정밀도 로봇

ロボットレーザ加工システム

高精度ロボットFD-A20

High-accuracy robot FD-A20

高精度机器人FD-A20／고정밀도 로봇 FD-A20

広い範囲で軌跡精度が大幅に向上。

Φ10mm以下の小円でも精密に加工可能。

Significantly improves tracking accuracy over a wide range.

Accurately machines small circular areas of 10 mm or less in diameter.

在大范围内大幅提高轨迹精度。即使是Φ10mm以下的小圆也可实现精密加工。

넓은 범위에서 궤적 정밀도가 대폭 향상. Φ10mm 이하의 작은 원이라도 정밀하게 가공 가능。



レーザ加工専用命令で簡単教示

Laser commands for easy teaching

通过激光专用命令进行简单示教／레이저 전용 명령으로 간단 교시

標準装備の専用命令で複雑なシーケンスも簡単教示。

円や長方形など各種切断パターンプログラムを自動生成可能。

Laser commands are included as a standard feature. They make teaching easy for even complex sequences. Cut pattern programs for circles or rectangles can be generated automatically.

通过标配的专用命令,即使是复杂的序列也可进行简单示教。可自动生成圆形及长方形等各类切割模式程序。

표준 장비 전용 명령으로 복잡한 시퀀스도 간단 교시. 원이나 직사각형 등 각종 절단 패턴 프로그램을 자동 생성 가능.

CAD/CAM機能に対応

Compatible with CAD/CAM functions

可应对CAD/CAM功能／CAD/CAM 기능에 대응

複雑な3D形状でも、オフラインツールのマウス操作で

ロボットプログラムを自動生成。

Robot programs can be automatically created with an offline tool using mouse operations for even complex 3D shapes.

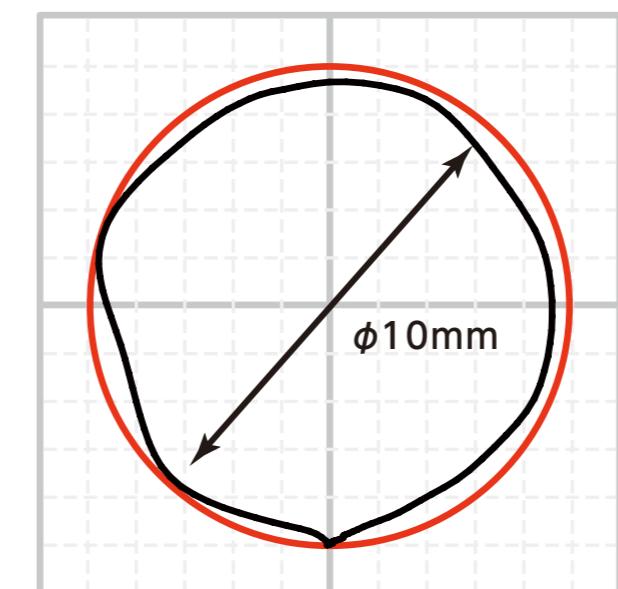
即使是复杂3维形状,也可通过线下工具的鼠标操作对机器人程序进行自动生成。

복잡한 3D 형상이라도, 온라인 툴의 마우스 조작으로 로봇 프로그램을 자동 생성.

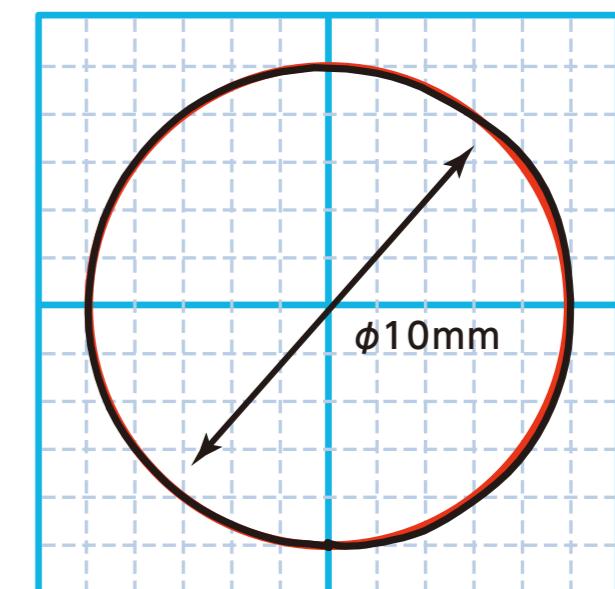
Laser Machining Robot System

机器人激光加工系统／로봇 레이저 가공 시스템

軌跡精度が大幅に向上

Tracking accuracy has been drastically improved
大幅提高轨迹精度／궤적 정밀도가 대폭 향상

従来機種
Conventional model
旧机种／종래 기종



FD-A20

— 真円
True circle
正圓
진원

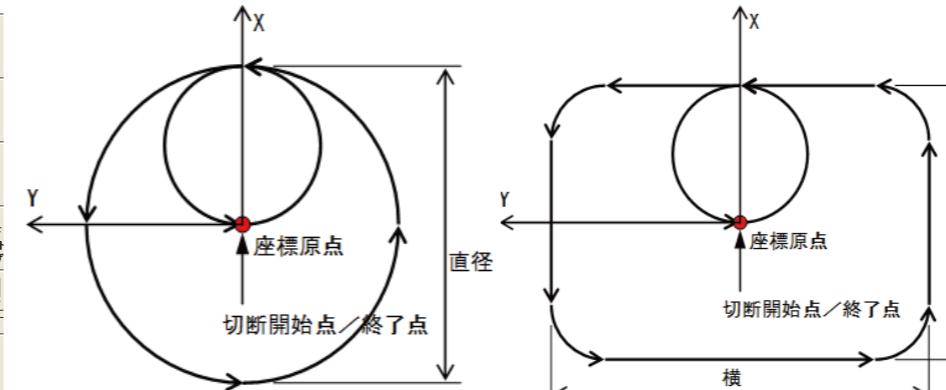
— 軌跡
Trajectory
轨迹
궤적

速度 200cm/min
Speed: 200cm/min
速度
속도

レーザ加工を簡単教示

Easy teaching dedicated for Laser machining

对激光加工进行简单示教／레이저 가공을 간단 교시



レーザ専用命令搭載

Equips dedicated laser commands

搭载激光专用命令／레이저 전용 명령 탑재

形状パターンを簡単教示

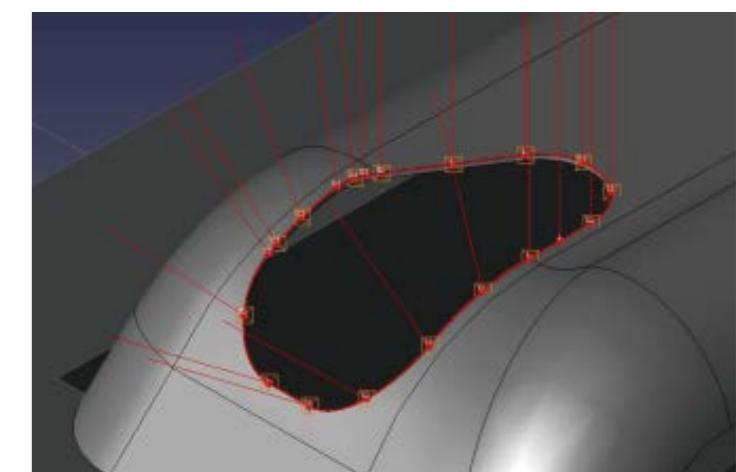
Easy teaching for shape and pattern

对形状模式进行简单示教／형상 패턴을 간단 교시

CAD/CAM機能に対応

Compatible with CAD/CAM functions

可应对CAD/CAM功能／CAD/CAM 기능에 대응



3次元穴あけ加工例
Example: 3D hole drilling
3维开孔加工示例／3차원 편침 가공 예

構成
Configuration
构成
구성

高精度ロボット FD-A20 High-accuracy robot FD-A20

高精度机器人 FD-A20／고정밀도 로봇 FD-A20

IPG社製レーザ発振器 IPG laser oscillator

IPG公司制激光振荡器／IPG제 레이저 발진기