



# 協働ロボットによるハンドリングシステム

## ロボット導入の課題

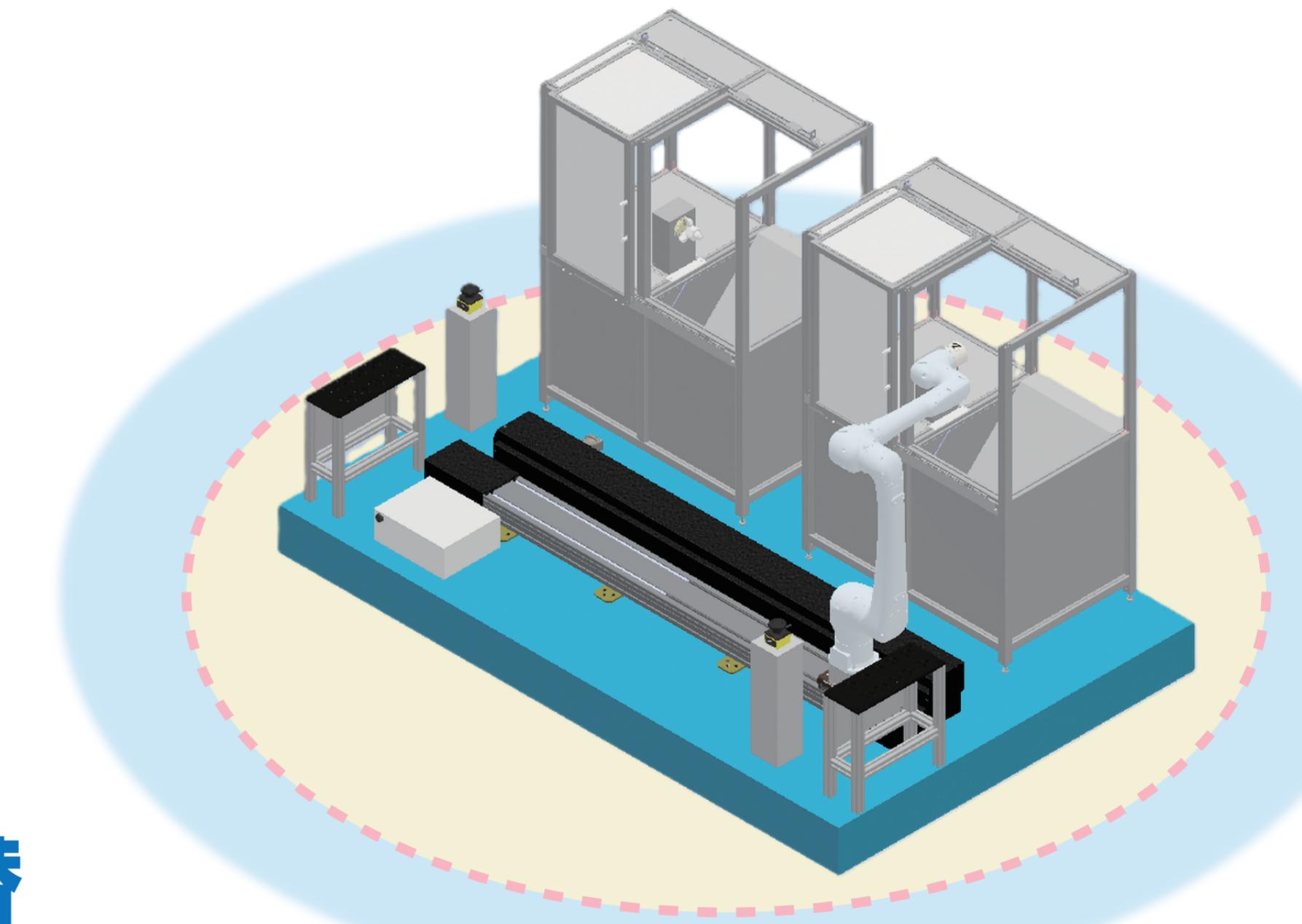
- ・安全柵など大幅な設備変更が必要
- ・協働ロボットは動作速度が遅く、生産性向上が困難

## 既存の設備を有効活用

- ・安全柵の設置が不要
- ・追加設備を最小限に抑える

## 状況に応じて動作モードを自動切替

- ・セーフティレーザスキャナで周囲の状況を監視
- ・作業者の接近を検知すると高速モードから協働モードに切替



中文



English Edition



# 様々な用途に活用可能な協働ロボット FD-VC8

## 様々な用途に活用可能

- ・従来機から2倍の可搬重量(8kg)
- ・アプリケーションケーブル内蔵で配線らくらく
- ・1.5m超え 同可搬最長クラスのロングリーチ
- ・従来機種から可動域を大幅に拡大
- ・ロボット先端に操作ボタンを標準搭載

NEW



## 高い安全性

- ・挟み込みを防ぐアーム形状
- ・接触時の衝撃を緩和する角の無いデザイン

中文



English Edition



FD-VC8



## 協働用途に最適な小型コントローラ

### 小型・汎用化

- ・単相AC100V-240V
- ・業界最小クラスの小型化を実現(当社従来比体積75%減)
- ・コントローラ1台で外部2軸まで制御可能

### 簡単教示・便利機能

- ・高速／協働モード切換機能で生産効率大幅UP
- ・タブレットTPと組み合わせた簡単教示
- ・電力モニタ機能で消費電力を可視化



新小型コントローラ

### 高い安全性

- ・安全柵レスの外部軸システム対応
- ・安全規格の中で最高クラスの停止機能※を標準搭載

※ Cat4 Plcの非常停止

中文



English  
Edition

