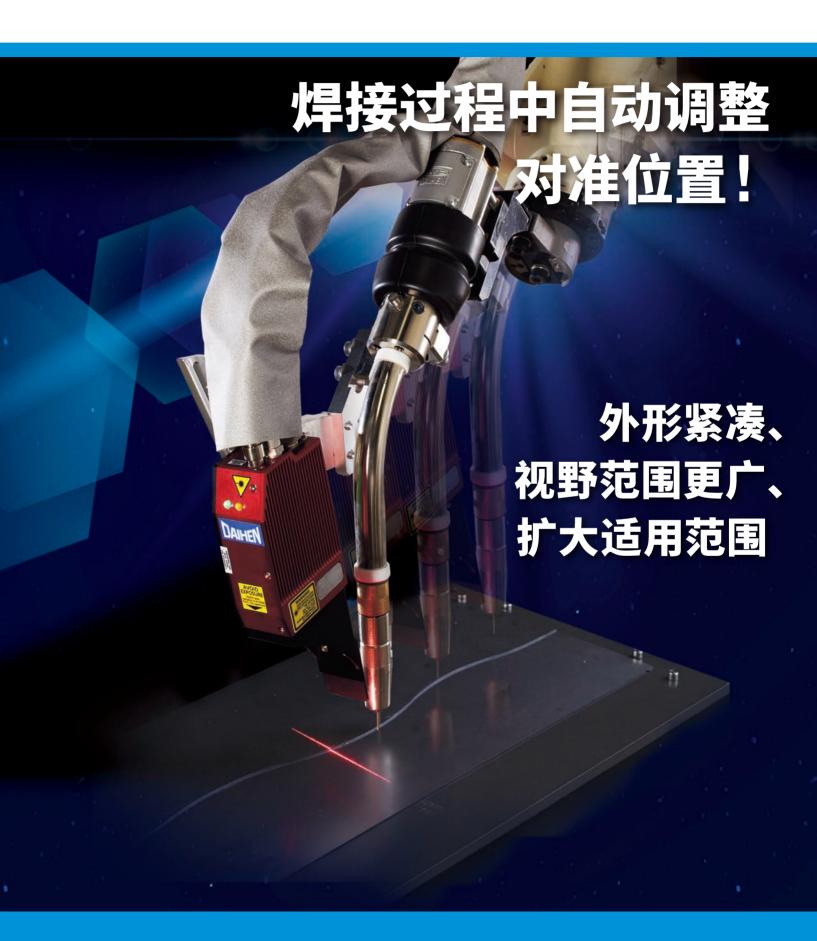


Almega Friendly series II 激光跟踪传感器 FD-QTS



焊接过程中自动调整对准位置!

■焊接质量提高

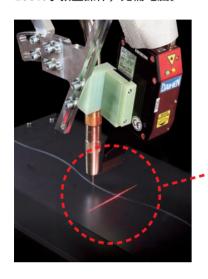
焊接过程中检出焊接位置及间隙量,自动调整焊枪位置、 角度及焊接条件,防止焊接不良的发生。

■超高速跟踪

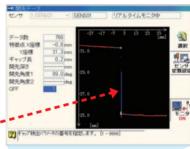
跟踪速度达到1000cm/分! 可用于激光混合焊等高速焊接的跟踪。

■示教方便

100%示教盒操作,无需电脑。



在示教盒上 可确认检测状态!





传感器头的基本规格

	项 目	FD-QTS
测量原理		通过激光自动同期的三角测量方式
最大跟踪速度*1		1000cm/分
跟踪精度*2,3		±0.4mm
最大跟踪角度		20°*3 (注: 在视野范围内)
÷π L	深度测量范围	140mm 70 70 28
视野范围	左右测量范围	接近距离: 28mm 遠方距离: 70mm * ********************************
范围	深度分辨率	0.060-0.230mm
	左右分辨率	0.030-0.070mm FD-QTS
外形尺寸(W×D×H)		115×41×69 mm (排除突出部分)
	重量	约0.5kg
焊接线形状		直线、圆弧*³,4
		自由曲线 (R=50mm以上*3,大于135°的钝角*5,6)
适用接头*7		角焊、搭接、2层搭接、V形破口、对接等
适用板厚		1.0mm~10mm
		(搭接接头)
工件尺寸		无限制。机器人动作范围内*8
适用焊接法		CO ₂ 、MAG、MIG、TIG(也可用于焊接以外的应用)
跟踪控制方法		6D跟踪
对准平移指定		可能
焊接角度自动修正		可能 (预先指定数值)
协调对应		可能*9
激光光源		红色可视激光二极管/Class 3B
使用环境温度		0~50°C
使用环境湿度		10~90%RH (无结露)

- *1 跟踪速度在实际使用中有可超过上述范围的可能,需要事前做试验确认。 *2 此跟踪精度是在FD-V8机器人上的参考值。 *3 跟踪精度、最大跟踪能力、最小跟踪半径会受到传感器安装位置(高度、激光光束前置距 离、坡口形式、焊接条件(焊接速度、有无摆动焊接、摆动焊接参数等)的影响。使用前请 确认用户的使用情况。

- 确认用户时使用情况。

 *4 圆周焊接时,激光光束前置距离的两倍以上为大致参考基准。

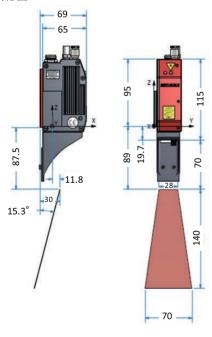
 *5 低于135°的使用有困难(特别是需要姿态控制时)

 *6 拐角部位的跟踪精度有可能无法达到上述精度。

 *7 本样本中以外的坡口也有可以使用此激光传感器的可能。采购前请与我公司人员具体确认。 ** 籍认机器人动作范围时,需要考虑实际的焊枪姿态,要确保在焊接线方向激光光束置于在焊枪前方。 根据焊接姿态及激光安装方向的不同,机器人P点动作范围会有缩小的情况。

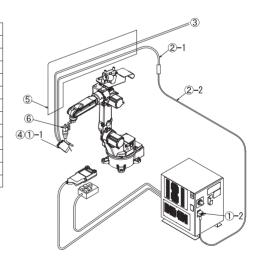
- "当需要协调控制软件。 *9 需要协调控制软件。 *10 上述参数是机器人不做摆动焊接时的参考值。 机器人摆动焊接时传感器精度有可能会有变化。 *11 采购前请一定做试验确认是否适用。

FD-QTS 外形图



FD-QTS 主要构成品

No.	名称	
1	激光跟踪传感器FD19-QTS	
①-1	激光头	
①-2	传感器I/F装置 中继电缆	
①-3	传感器I/F装置 SOL电源装置	
2	传感器电缆	
2-1	传感器电缆	
2-2	延长电缆	
3	气管	
4	传感器安装支架ASSY	
(5)	电缆保护套ASSY	
6	防碰传感器	
7	激光传感器功能 (选项)	



欧地希机电(上海)有限公司

上海市长宁区福泉北路388号东方国信商务广场B座6楼 邮编: 200335 电话: 021-58828633 传真: 021-58828846

https://www.otc-china.com/

OTC INDUSTRIAL (SHANGHAI) CO., LTD.

6F, BUILDING B, ORIENTO PLAZA, 388 NORTH FUQUAN ROAD, CHANGNING DISTRICT, SHANGHAI, CHINA 200335

TEL: 021-58828633 FAX: 021-58828846

https://www.otc-china.com/