



**Almega Friendly series II**

**中可搬ロボット**

**NEW FD-V25**

**より速く、スリムに  
より使いやすく**

**あらゆる性能で進化!**



**可搬重量 25kg  
下腕にケーブルを内蔵し  
後方がすっきり**

## 速く

業界最高レベルの動作速度を実現。  
タクトタイムを短縮。

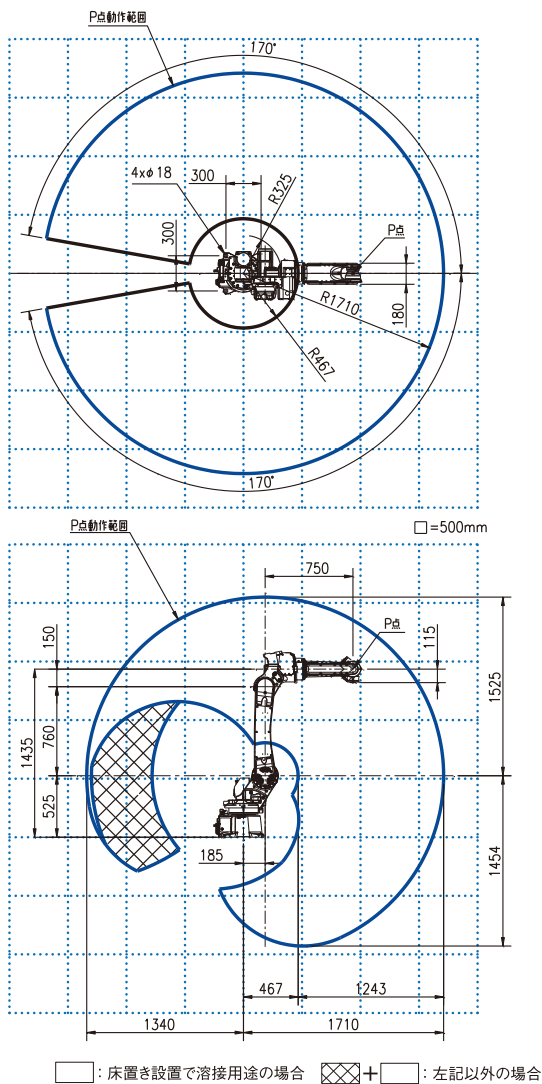
## スリムに

設置面積を従来比 30% 削減。  
高密度設置が可能。

## 使いやすく

信号ケーブルやエアホースを内蔵し、  
様々な先端ツールに対応。

## 〔マニピュレータ動作範囲〕



## 〔マニピュレータ仕様〕

| 項目        |          | FD-V25                                       |
|-----------|----------|----------------------------------------------|
| 構造        | 軸数       | 垂直多関節形<br>6                                  |
| 手首可搬質量    |          | 25kg                                         |
| 位置繰返し精度   |          | ±0.04mm (注1)                                 |
| 駆動方法      |          | ACサーボモータ                                     |
| 駆動容量      |          | 5400W                                        |
| 位置フィードバック |          | 絶対値エンコーダ                                     |
| 動作範囲      | J1 (旋回)  | ±170° (壁: ±50°) (注2)                         |
|           | J2 (下腕)  | -155° ~ +100° (注3)                           |
|           | J3 (上腕)  | -170° ~ +260° (注5)                           |
|           | J4 (回転)  | ±180°                                        |
|           | J5 (振り)  | -50° ~ +230°                                 |
|           | J6 (ひねり) | ±360°                                        |
| 最大速度      | J1 (旋回)  | 3.93rad/s {225°/s} (3.05rad/s {175°/s}) (注2) |
|           | J2 (下腕)  | 3.58rad/s {205°/s}                           |
|           | J3 (上腕)  | 4.45rad/s {255°/s}                           |
|           | J4 (回転)  | 7.85rad/s {450°/s}                           |
|           | J5 (振り)  | 7.68rad/s {440°/s}                           |
|           | J6 (ひねり) | 10.60rad/s {605°/s}                          |
| 手首許容負荷    | J4 (回転)  | 52.6 N・m                                     |
|           | J5 (振り)  | 52.6 N・m                                     |
|           | J6 (ひねり) | 24.5 N・m                                     |
|           | J4 (回転)  | 1.24 kg・m <sup>2</sup>                       |
|           | J5 (振り)  | 1.24 kg・m <sup>2</sup>                       |
|           | J6 (ひねり) | 0.33 kg・m <sup>2</sup>                       |
| 腕の動作断面積   |          | 5.27m <sup>2</sup> × 340°                    |
| 使用環境条件    |          | 温度: 0~45℃、湿度: 20~80%RH (結露しないこと)             |
| 本体質量      |          | 241kg                                        |
| 上部アーム可搬質量 |          | 10kg (手首25kg時) (注4)                          |
| 設置方法      |          | 床置き、天吊り、壁掛け                                  |
| 塗装色       |          | ホワイト (マンセル値 10GY9/1)                         |

(注1) 位置繰返し精度は、JIS B 8432 に準拠しています。  
標準的なツールセンターポイント(TCP)での値です。

(注2) ( ) 内は、壁掛け時の仕様です。

(注3) 壁掛け時には、J2軸の動作範囲が制限される場合があります。

(注4) 手首可搬質量により、上部アーム可搬質量が変化します。

(注5) 床置き設置で溶接用途の場合は、J3軸の動作範囲を-170° ~ +205° に制限しています

DAIHEN

株式会社ダイヘン FAロボット事業部

仕様、操作、機器トラブルに関するお問い合わせは下記の番号にお電話ください。

サポートダイヤル 0120-657-039

仙 台 TEL(022) 218-0391 FAX(022) 218-0621  
大 宮 TEL(048) 651-6188 FAX(048) 651-6009  
新 潟 TEL(025) 284-0757 FAX(025) 284-0770  
太 田 TEL(0276) 61-3791 FAX(0276) 61-3793  
東 京 TEL(03) 6281-6794 FAX(03) 6281-6795  
横 浜 TEL(046) 273-7111 FAX(046) 273-7121  
名 古 屋 TEL(0561) 64-5680 FAX(0561) 64-5679  
静 岡 TEL(053) 463-3181 FAX(053) 463-3194  
北 陸 TEL(076) 221-8803 FAX(076) 221-8817  
六 甲 TEL(078) 277-3475 FAX(078) 845-8158  
四 国 TEL(0877) 33-0030 FAX(0877) 33-2155  
広 島 TEL(082) 294-5951 FAX(082) 294-6280  
福 岡 TEL(092) 573-6101 FAX(092) 573-6107

この資料内容については、下記の販売店、もしくは弊社までお問い合わせください。

CAT NO.R21676 PRINTED IN JAPAN

ダイヘンロボットサイト  
www.daihen-robot.com



ISO 9001  
認証取得  
品質マネジメント  
システムの国際規格  
ISO9001 を  
取得しています。



弊社では環境保全活動を推進し、環境に配慮した製品の創出に努めています。  
この環境ラベルは、ダイヘングループ独自の「環境配慮製品認定基準」に  
基づいて評価し、基準以上の性能を満たす製品であることを明示するものです。  
※詳しい内容は下記の弊社ホームページでご確認ください。  
https://www.daihen.co.jp/csr/eco/



ご注意 本製品および製品の技術(ソフトウェアを含む)は「キャッチオール規制対象貨物など」に  
該当します。輸出する場合には、関係法令に従った需要者・用途などの確認を行い、  
必要場合は経済産業大臣の輸出許可申請など適正な手続きをお取りください。

●この資料の記載内容は2021年1月現在のものです。仕様など内容を予告なく変更する場合があります。  
●この製品はFSC® 認証材および管理原材料から作られています。